

**Motorreductor Brushless**  
**BG 44X50 SI / PLG 42 S**  
**dunkermotoren**

**Las Ventajas:**

Motorreductor con regulador de velocidad integrado, Electrónica 4 cuadrantes, Alimentación de 20 a 30 VDC, 2 sentidos de giro, salida encoder 6 pulsos por vuelta, Variación de velocidad por consigna de 0-10V, Precio atractivo, 2 velocidades fijas y rampas de aceleración/deceleración parametrizables.



**Productos asociados:**

<b>&gt; Electrónica</b>	<b>&gt; Alimentación</b>
Sistema integrado	PS-24/7,5L
	S-100-24
<b>&gt; Accesorio de control</b>	S-150-24
Encoder integrado	

**0,35 Nm > 14 Nm**

Versión	Relación de reducción	Número de etapas	Rendimiento	Velocidad en vacío en rpm	Velocidad en carga en rpm	Par nominal en Nm	Corriente nominal absorbida en A
24V/0004	4	1	0,8	1128,3	873,6	0,352	2,760
24V/0016	16	2	0,75	282,1	218,4	1,320	2,760
24V/0032	32	2	0,75	141	109,2	2,640	2,760
24V/0050	50	2	0,75	90,3	69,9	4,125	2,760
24V/0100	100	3	0,7	45,1	34,9	7,700	2,760
24V/0156	156	3	0,7	28,9	22,4	12,012	2,760
24V/0400	400	3	0,7	11,3	10,1	14	1,426
24V/0512	512	3	0,7	8,8	8,1	14	1,193

Comutación	Electrónica integrada
Número de fases	3
Imanes	Tierras raras SaCo
Tipo de reductor	Planetario
Cojinetes	Rodamientos de bolas
Material de los piñones:	
Etapa de entrada	Delrin
Etapa de salida	Acero
Carga axial máxima	150 N
Juego axial mínimo	0,3 mm
Carga radial máxima	250 N
a una distancia de brida de:	20 mm
Juego radial	0,09 mm
a una distancia de brida de:	25 mm
Fuerza de inserción	150 N
Juego angular en vacío	1°
Juego angular en carga	1,5°
Temperatura ambiente mínima	0 °C
Temperatura ambiente máxima	60 °C
Peso	1000 g

**PLANO 3D (IGES)**

